

## DAFTAR PUSTAKA

- Afifah, N., & Rusimamto, P. W. (2019). *Sistem Pengendalian Posisi Sumbu Azimut Pada Turret Gun Menggunakan Kendali PI Berbasis Arduino Mega 2560*.
- Afikhah, N., & Rusimamto, P. W. (2019). *Sistem Pengendalian Posisi Sumbu Azimuth pada Turret Gun Menggunakan Fuzzy Logic Controller Berbasis Arduino Mega 2560*.
- Ahmad Aftas Azman, Mohd Hezri Fazalul Rahiman, Nurul Nadia Mohammad, Mohd Hezri Marzaki, Mohd Nasir Taib, & Mohd Fozi Ali. (2017). *Modeling and Comparative Study of PID Ziegler Nichols (ZN) and Cohen–Coon (CC) tuning method for Multi-Tube Aluminum Sulphate Water Filter (MTAS)*.
- Arumningsih, T., Rusimamto, P. W., Suprianto, B., & Anifah, L. (2021). *Sistem Pengendalian Posisi Sumbu Azimuth pada Turret Gun dengan PID Tuning Cohen-Coon*.
- Ashari, M. R., & Rusimamto, P. W. (2019). *Sistem Kontrol Posisi Sumbu Azimuth Turret Gun Berbasis Arduino Mega 2560*.
- Awwalia Rohmah, P., Syariffuddien Zuhrie, M., Suprianto, B., & Gusti Putut Asto, I. B. (2021). *Pengendalian Vibrasi Robot Single Link Flexible Manipulator Dengan PID Cohen-Coon Pengendalian Vibrasi Pada Single Link Flexible Manipulator Menggunakan Simulasi Matlab PID Cohen-Coon*.
- Bucz, Š., & Kozáková, A. (2018). Advanced Methods of PID Controller Tuning for Specified Performance. In *PID Control for Industrial Processes*. InTech. <https://doi.org/10.5772/intechopen.76069>
- Ceceloglu, A. C., & Yildirim, T. (2019). Modeling and Simulation of Turret Stabilization with Intelligent Algorithms. *Procedia Computer Science*, 154, 377–382. <https://doi.org/10.1016/j.procs.2019.06.054>
- Danu Wisnu, Arif Wahjudi, & Hendro Nurhadi. (2016). *Perancangan Sistem Kontrol PID Untuk Pengendali Sumbu Azimuth Turret Pada Turret-gun Kaliber 20mm*.
- Dimas Kunto, Arif Wahjudi, & Hendro Nurhadi. (2016). Perancangan Sistem Kontrol PID untuk Pengendali Sumbu Elevasi Gun pada Turretgun Kaliber 20 Milimet. *JURNAL TEKNIK ITS Vol. 5, No. 2*.

- Fiqri, M., & Amalia, S. (2023). Analisa Perbaikan Respon Sistem Dari Pemodelan Kecepatan Motor BLDC Menggunakan Metode Tuning PID Cohen-Coon. *Rang Teknik Journal*, 6(2), 207–217. <https://doi.org/10.31869/rtj.v6i2.4169>
- Gumilang, R. F., Amalia, S., Anugrah, A., & Bandri, S. (2023). *Analisa Perbandingan Kontroler PID Terhadap Motor BLDC Menggunakan Penalaran Cohen-Coon dan Trial & Error*. <https://doi.org/10.38035/rrj.v5i3>
- Irhas, M., Asyiqah, S., Ilham, A., & Artikel, I. (2020). *Penggunaan Kontrol PID Dengan Berbagai Metode Untuk Analisis Pengaturan Kecepatan Motor DC*. 7(1), 78–86. <http://journal.uin-alauddin.ac.id/index.php/jft>
- Isdaryani, F., Feriyonika, F., & Ferdiansyah, R. (2020). Comparison of Ziegler-Nichols and Cohen Coon tuning method for magnetic levitation control system. *Journal of Physics: Conference Series*, 1450(1). <https://doi.org/10.1088/1742-6596/1450/1/012033>
- Said, M. E., Dran, F. A., Emhemed, M., & Ali, I. (2022). *Tuning PID Controller for two-Continuous Stirred Tank Reactors in series with Time Delay*
- Setiawan, I. (2015). *Kontrol PID untuk Proses Industri*. <https://www.researchgate.net/publication/277993298>
- Siregar, G. A. (2022). Analisis Performansi Pengendali PID pada Motor DC Menggunakan Metode Tuning Cohen-Coon. *Prosiding Sains Nasional Dan Teknologi*, 12(1), 633. <https://doi.org/10.36499/psnst.v12i1.7291>
- Subchan, Siti Mushonnifah, & Nurhadi, H. (2015). *Numerical Simulation of Acceleration and Force Control in Turret-Gun System With Disturbance*.
- Sulistiyadi, R., & Yuliani, O. (2020). Metode Penalaran Kontroler PID. In *JMTE* (Vol. 01, Issue 01).
- Supriyanto, H., Suryatini, F., Rohman, A., Martawireja, H., Rudiansyah, H., Teknik, J., Manufaktur, O., Mekatronika, D., & Manufaktur Bandung, P. (2022). Implementasi Kontroler PID Dengan Metode Tuning Ziegler-Nichols Dan Cohen-Coon Pada Sistem SCADA Kendali Level Air. *Jurnal Teknologi Terapan* |, 8(2).
- Utama, Y. A. K., & Tamaji, T. (2022). Perbandingan Metode Tuning PID pada Pengaturan Kecepatan Parallel Hybrid Electric Vehicle. *Telekontran: Jurnal Ilmiah Telekomunikasi, Kendali Dan Elektronika Terapan*, 10(1), 9–17. <https://doi.org/10.34010/telekontran.v10i1.7411>

Zohedi, F. N., Mohd Aras, M. S., Kasdirin, H. A., & Bahar, M. B. (2021). A new tuning approach of Single Input Fuzzy Logic Controller (SIFLC) for Remotely Operated Vehicle (ROV) depth control. *Evergreen*, 8(3), 651–657. <https://doi.org/10.5109/4491657>